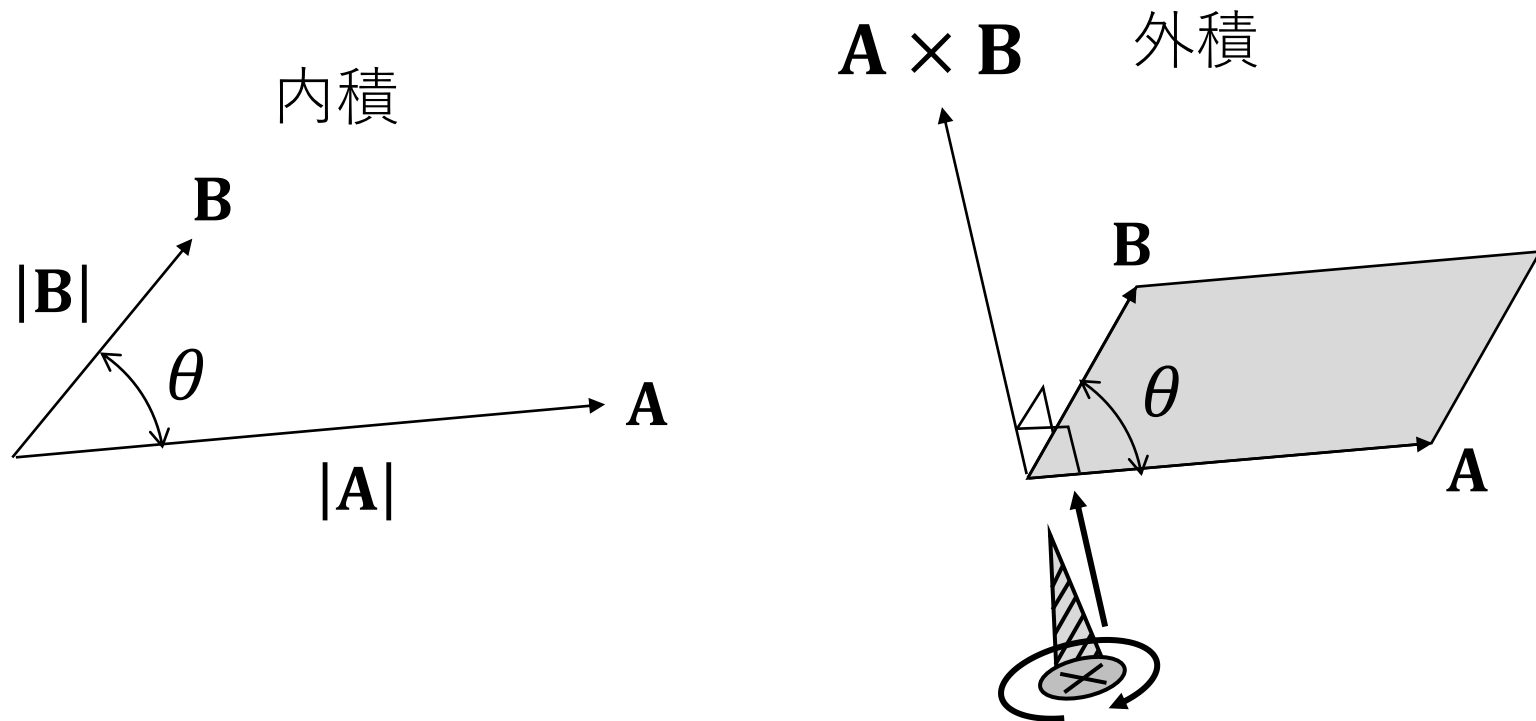


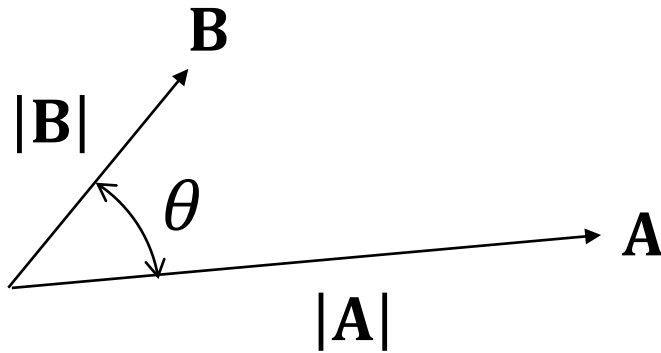
# 内積と外積



平野拓一

# 内積

$$\mathbf{A} \cdot \mathbf{B} = |\mathbf{A}| |\mathbf{B}| \cos \theta$$



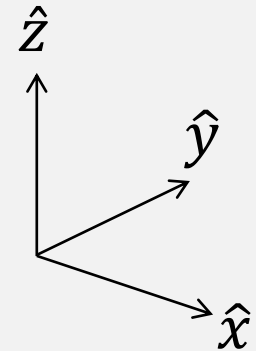
$$\begin{aligned} \mathbf{A} \cdot \mathbf{B} &= (\hat{x}A_x + \hat{y}A_y + \hat{z}A_z) \cdot (\hat{x}B_x + \hat{y}B_y + \hat{z}B_z) \\ &= A_x B_x + A_y B_y + A_z B_z \end{aligned}$$

【参考】 ベクトルを列ベクトル表現した場合  
(行列の積として)

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} A_x \\ A_y \\ A_z \end{bmatrix}, \mathbf{B} = \begin{bmatrix} B_x \\ B_y \\ B_z \end{bmatrix} \quad \mathbf{A} \cdot \mathbf{B} = \mathbf{A}^t \mathbf{B} = \begin{bmatrix} A_x & A_y & A_z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} B_x \\ B_y \\ B_z \end{bmatrix}$$

inner product, dot product

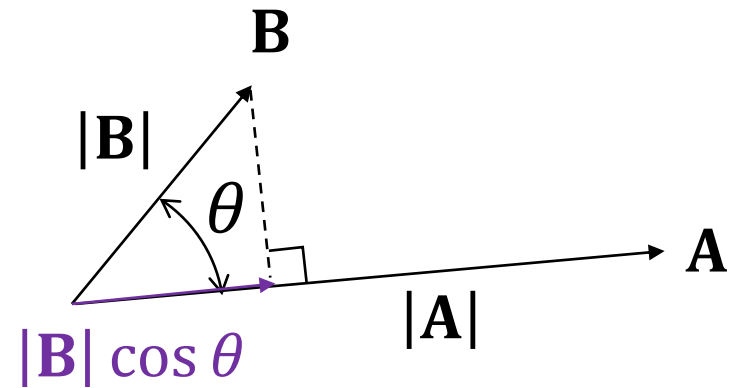
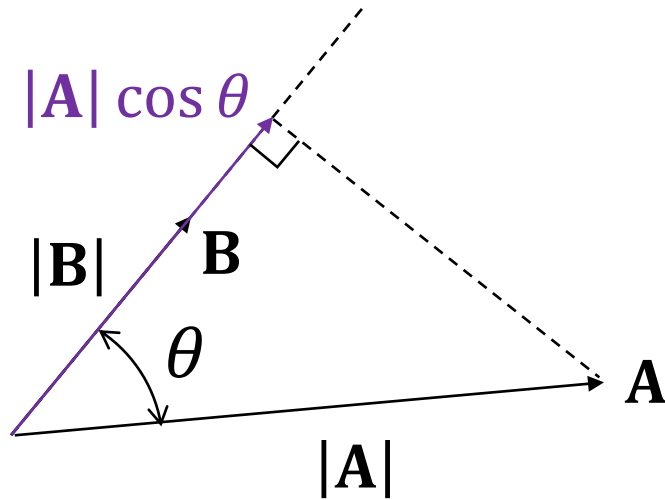
単位ベクトルの内積



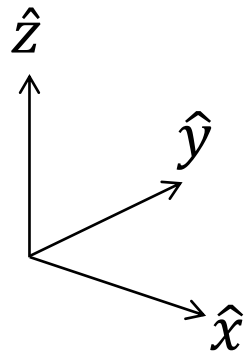
$$\begin{cases} \hat{x} \cdot \hat{x} = 1 \\ \hat{y} \cdot \hat{y} = 1 \\ \hat{z} \cdot \hat{z} = 1 \end{cases} \quad \begin{cases} \hat{x} \cdot \hat{y} = 0 \\ \hat{y} \cdot \hat{z} = 0 \\ \hat{z} \cdot \hat{x} = 0 \end{cases}$$

# 内積の意味(射影)

$$\mathbf{A} \cdot \mathbf{B} = |\mathbf{A}||\mathbf{B}| \cos \theta$$



(例)



$$\begin{aligned} \mathbf{A} \cdot \hat{x} &= (\hat{x}A_x + \hat{y}A_y + \hat{z}A_z) \cdot \hat{x} \\ &= A_x \end{aligned}$$

# 内積の計算例

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix}, \mathbf{B} = \begin{bmatrix} 4 \\ 5 \\ 6 \end{bmatrix}$$

$$\begin{aligned} \mathbf{A} \cdot \mathbf{B} &= 1 \cdot 4 + 2 \cdot 5 + 3 \cdot 6 \\ &= 4 + 10 + 18 = 32 \end{aligned}$$

## *Mathematica*

```
In[1]:= a: { 1, 2, 3 } ;  
       b: { 4, 5, 6 } ;
```

```
In[3]:= a.b
```

```
Out[3]= 32
```

```
In[4]:= Dot[ a, b]
```

```
Out[4]= 32
```

## MATLAB

% ;で行列の行を区切る、カンマ(,)かスペースで行内の要素を区切る。

%つまり、次は列ベクトルを表現している。

```
a=[1; 2; 3];
```

```
b=[4; 5; 6];
```

% .'は転置、'はエルミート転置、\*は行列としての積

```
a.' * b
```

```
Ans =
```

```
32
```

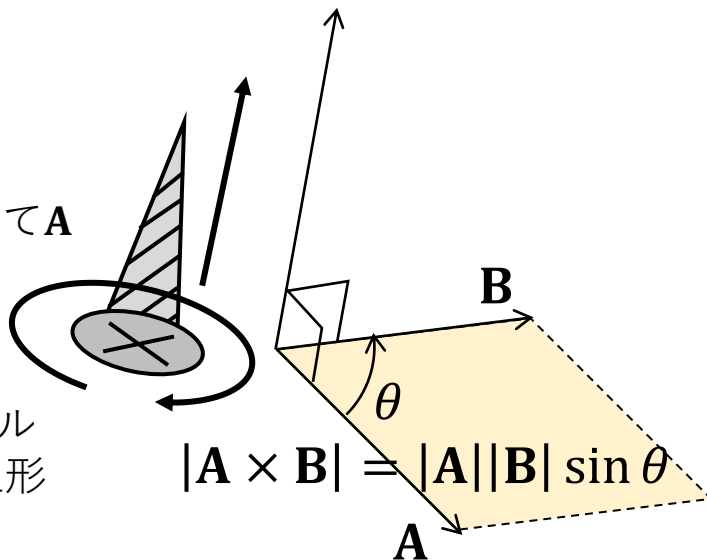
# 外積(A × B)

cross product, outer product, vector product

演算結果はベクトル **A × B**

向き：(θ < 180°としてAからBに回して)  
ネジが閉まる方向  
(右に回すとしまる)

大きさ：A, Bのベクトルで形成される平行四辺形の面積



$$|\mathbf{A} \times \mathbf{B}| = |\mathbf{A}||\mathbf{B}| \sin \theta$$

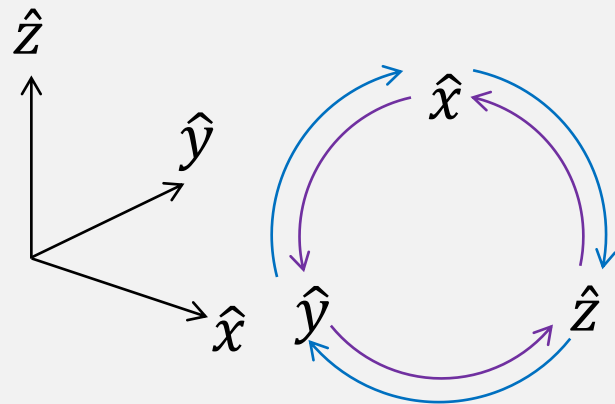
**A × B**

$$= (\hat{x}A_x + \hat{y}A_y + \hat{z}A_z) \times (\hat{x}B_x + \hat{y}B_y + \hat{z}B_z)$$

$$= \begin{vmatrix} \hat{x} & \hat{y} & \hat{z} \\ A_x & A_y & A_z \\ B_x & B_y & B_z \end{vmatrix}$$

$$= \hat{x}(A_y B_z - A_z B_y) - \hat{y}(A_x B_z - A_z B_x) + \hat{z}(A_x B_y - A_y B_x)$$

単位ベクトルの外積



$$\begin{cases} \hat{x} \times \hat{y} = \hat{z} \\ \hat{y} \times \hat{z} = \hat{x} \\ \hat{z} \times \hat{x} = \hat{y} \end{cases} \quad \begin{cases} \hat{y} \times \hat{x} = -\hat{z} \\ \hat{z} \times \hat{y} = -\hat{x} \\ \hat{x} \times \hat{z} = -\hat{y} \end{cases}$$

$$\begin{cases} \hat{x} \times \hat{x} = 0 \\ \hat{y} \times \hat{y} = 0 \\ \hat{z} \times \hat{z} = 0 \end{cases}$$

# 外積の計算例

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix}, \mathbf{B} = \begin{bmatrix} 4 \\ 5 \\ 6 \end{bmatrix}$$

$$\begin{aligned} \mathbf{A} \times \mathbf{B} &= \begin{vmatrix} \hat{x} & \hat{y} & \hat{z} \\ 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \end{vmatrix} \\ &= \hat{x} \begin{vmatrix} 2 & 3 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} - \hat{y} \begin{vmatrix} 1 & 3 \\ 4 & 6 \end{vmatrix} + \hat{z} \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 4 & 5 \end{vmatrix} \\ &= \hat{x}(2 \cdot 6 - 3 \cdot 5) - \hat{y}(1 \cdot 6 - 3 \cdot 4) + \hat{z}(1 \cdot 5 - 2 \cdot 4) \\ &= \hat{x}(-3) - \hat{y}(-6) + \hat{z}(-3) = \begin{bmatrix} -3 \\ 6 \\ -3 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

*Mathematica*

```
In[1]:= a: { 1, 2, 3 } ;
```

```
      b: { 4, 5, 6 } ;
```

```
In[3]:= Cross[ a, b]
```

```
Out[3]= { -3, 6, -3 }
```

MATLAB

```
a=[1; 2; 3];
```

```
b=[4; 5; 6];
```

```
cross(a,b)
```

```
ans =
```

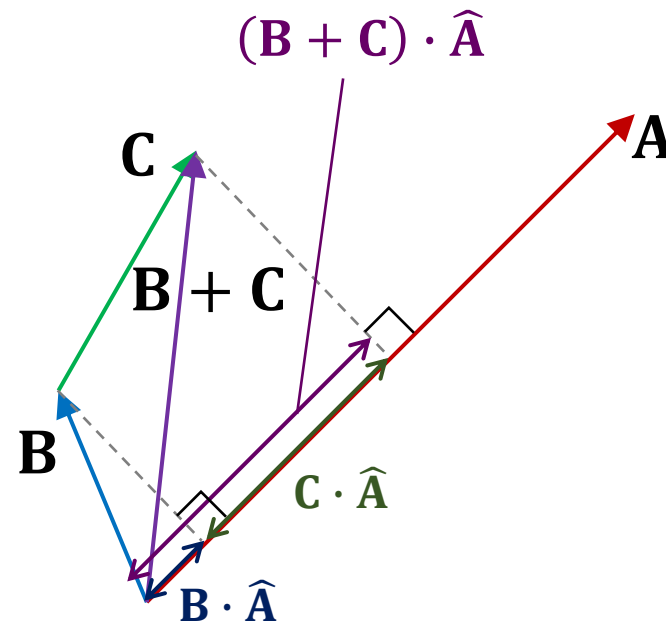
```
-3
```

```
6
```

```
-3
```

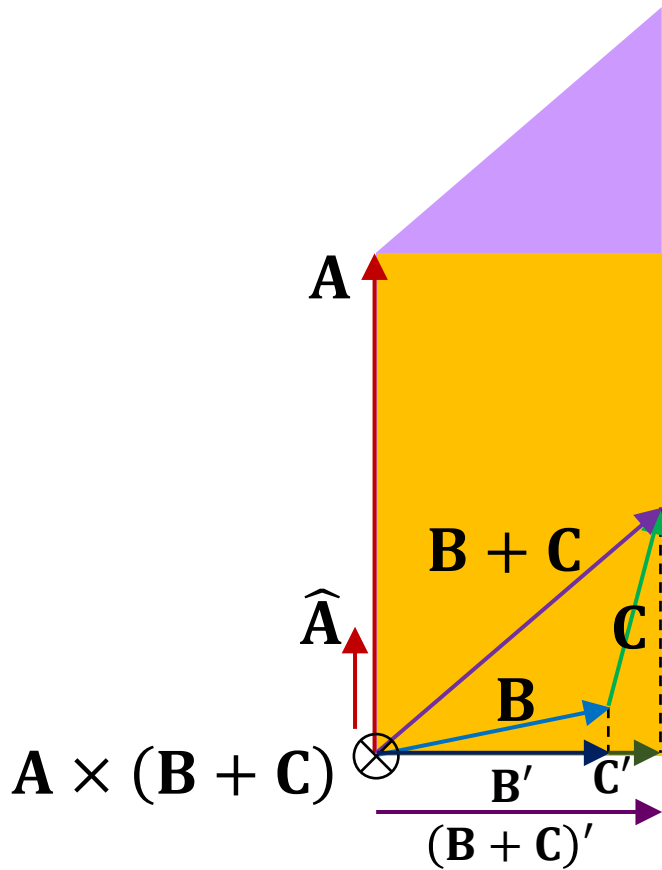
# 【参考】内積の分配法則

$$\mathbf{A} \cdot (\mathbf{B} + \mathbf{C}) = \mathbf{A} \cdot \mathbf{B} + \mathbf{A} \cdot \mathbf{C}$$



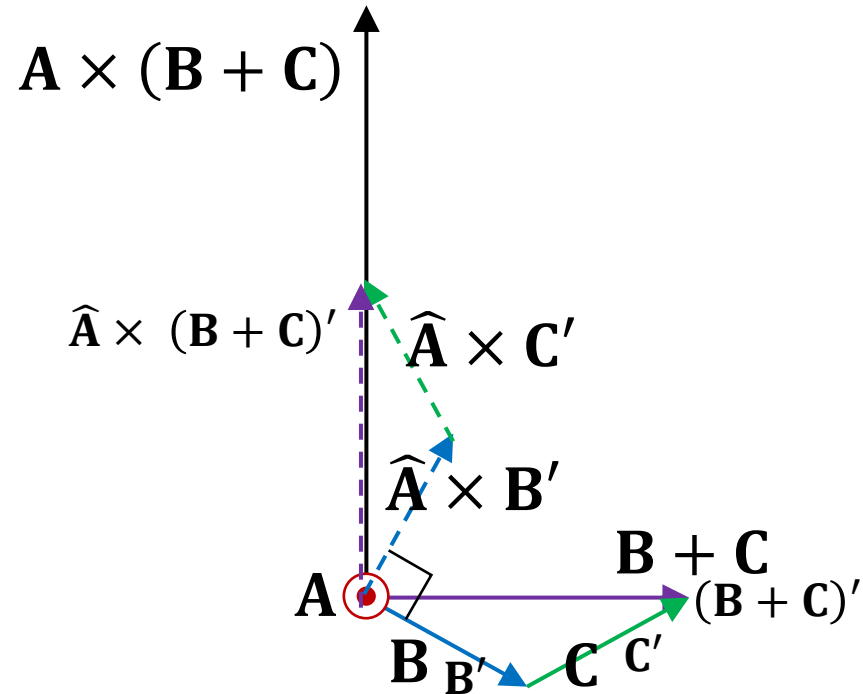
# 【参考】外積の分配法則

$$\mathbf{A} \times (\mathbf{B} + \mathbf{C}) = \mathbf{A} \times \mathbf{B} + \mathbf{A} \times \mathbf{C}$$



$\mathbf{A}, \mathbf{B} + \mathbf{C}$ を含む面内

$$\begin{aligned} \mathbf{A} \times (\mathbf{B} + \mathbf{C}) &= \mathbf{A} \times (\mathbf{B} + \mathbf{C})' \\ \mathbf{A} \times \mathbf{B} &= \mathbf{A} \times \mathbf{B}' \\ \mathbf{A} \times \mathbf{C} &= \mathbf{A} \times \mathbf{C}' \end{aligned}$$



$\mathbf{A}$ 方向から見下ろした面内



# 内積・外積の法則・公式

## 内積

$$\mathbf{A} \cdot \mathbf{B} = \mathbf{B} \cdot \mathbf{A} \quad (\text{交換法則})$$

$$\mathbf{A} \cdot (\mathbf{B} + \mathbf{C}) = \mathbf{A} \cdot \mathbf{B} + \mathbf{A} \cdot \mathbf{C} \quad (\text{分配法則})$$

## 外積

$$\mathbf{A} \times \mathbf{B} = -\mathbf{B} \times \mathbf{A} \quad (\text{交換法則})$$

$$\mathbf{A} \times (\mathbf{B} + \mathbf{C}) = \mathbf{A} \times \mathbf{B} + \mathbf{A} \times \mathbf{C} \quad (\text{分配法則})$$

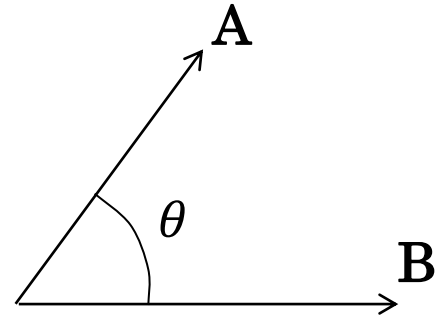
$$\mathbf{A} \times (\mathbf{B} \times \mathbf{C}) \neq (\mathbf{A} \times \mathbf{B}) \times \mathbf{C} \quad (\text{結合法則})$$

## 内積と外積

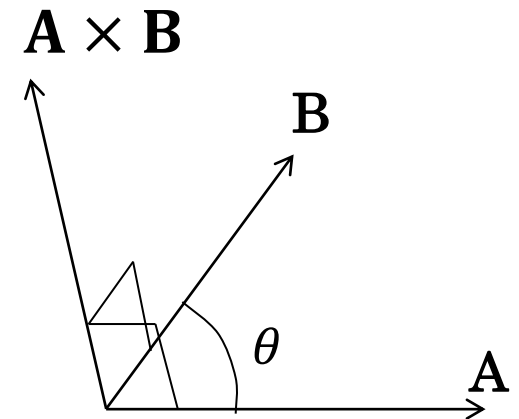
$$\mathbf{A} \cdot (\mathbf{B} \times \mathbf{C}) = \mathbf{B} \cdot (\mathbf{C} \times \mathbf{A}) = \mathbf{C} \cdot (\mathbf{A} \times \mathbf{B})$$

$$\mathbf{A} \times (\mathbf{B} \times \mathbf{C}) = (\mathbf{A} \cdot \mathbf{C})\mathbf{B} - (\mathbf{A} \cdot \mathbf{B})\mathbf{C}$$

$$\left( \begin{aligned} (\mathbf{A} \times \mathbf{B}) \times \mathbf{C} &= -\mathbf{C} \times (\mathbf{A} \times \mathbf{B}) \\ &= -(\mathbf{C} \cdot \mathbf{B})\mathbf{A} + (\mathbf{C} \cdot \mathbf{A})\mathbf{B} \end{aligned} \right)$$

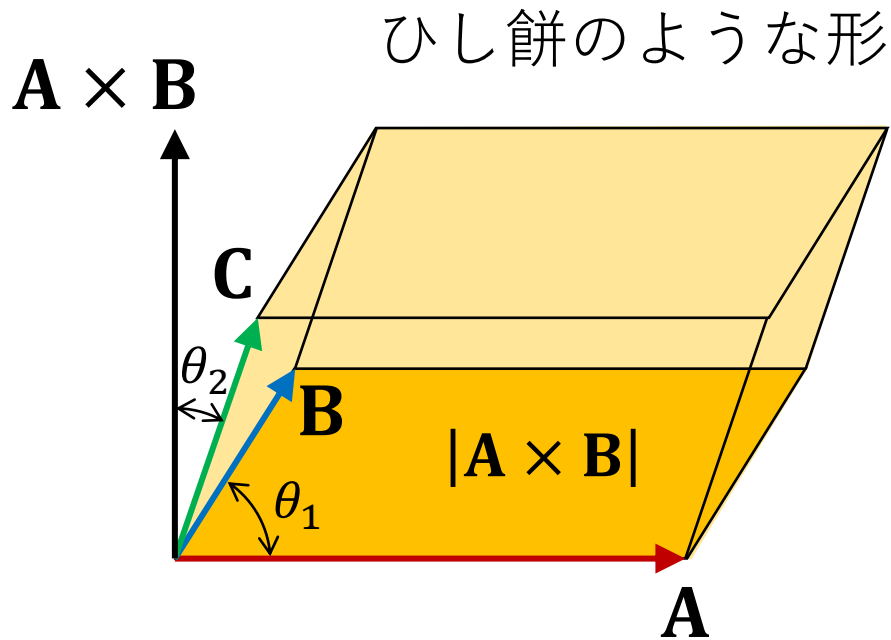


$$\mathbf{A} \cdot \mathbf{B} = |\mathbf{A}||\mathbf{B}| \cos \theta$$



$$|\mathbf{A} \times \mathbf{B}| = |\mathbf{A}||\mathbf{B}| \sin \theta$$

# 平行四辺形を斜めに押し出した形状の体積



Volume

$$= |\mathbf{A}| |\mathbf{B}| \sin \theta_1 |\mathbf{C}| \cos \theta_2$$

$$= |\mathbf{A} \times \mathbf{B}| |\mathbf{C}| \cos \theta_2$$

$$= (\mathbf{A} \times \mathbf{B}) \cdot \mathbf{C}$$

$$\mathbf{C} = \hat{x}C_x + \hat{y}C_y + \hat{z}C_z$$

$$(\mathbf{A} \times \mathbf{B}) \cdot \mathbf{C}$$

$$= \begin{vmatrix} \hat{x} & \hat{y} & \hat{z} \\ A_x & A_y & A_z \\ B_x & B_y & B_z \end{vmatrix} \cdot \mathbf{C}$$

$$= \left( \hat{x} \begin{vmatrix} A_y & A_z \\ B_y & B_z \end{vmatrix} - \hat{y} \begin{vmatrix} A_x & A_z \\ B_x & B_z \end{vmatrix} + \hat{z} \begin{vmatrix} A_x & A_y \\ B_x & B_y \end{vmatrix} \right) \cdot \mathbf{C}$$

$$= \left( C_x \begin{vmatrix} A_y & A_z \\ B_y & B_z \end{vmatrix} - C_y \begin{vmatrix} A_x & A_z \\ B_x & B_z \end{vmatrix} + C_z \begin{vmatrix} A_x & A_y \\ B_x & B_y \end{vmatrix} \right)$$

$$= \begin{vmatrix} C_x & C_y & C_z \\ A_x & A_y & A_z \\ B_x & B_y & B_z \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} A_x & A_y & A_z \\ B_x & B_y & B_z \\ C_x & C_y & C_z \end{vmatrix}$$

重積分の変数変換のヤコビアンも、変数変換に伴う面積・体積の変化率と考えることができる。